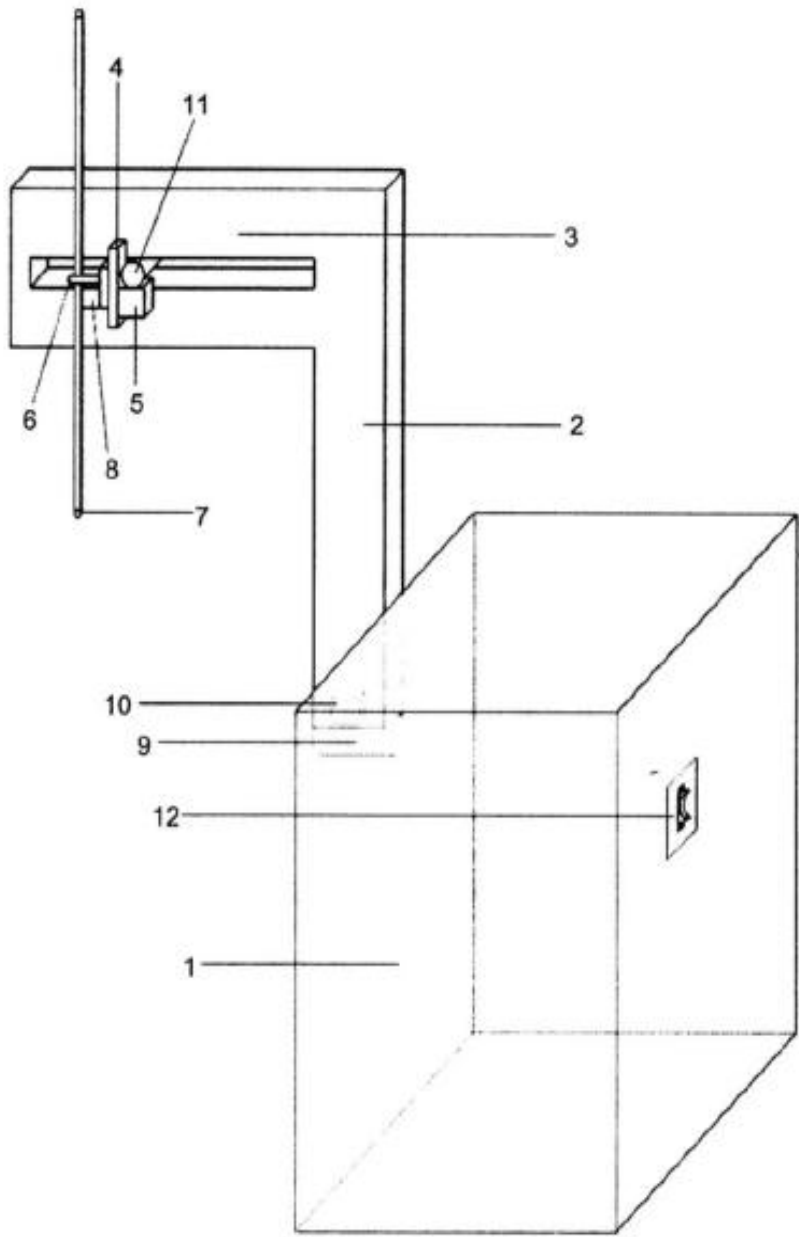


หุ่นยนต์ช่วยถือกล่อง แบบจำกัดการเคลื่อนที่ ในการผ่าตัดทางนรีเวช



ชื่อผู้ทรงสิทธิ : มหาวิทยาลัยขอนแก่น

ผู้ประดิษฐ์ : ศ.โกวิท คำพิทักษ์

ผู้ร่วมประดิษฐ์ : -

เลขที่คำขอ : 803000104

เลขที่อนุสิทธิบัตร : 5192

รายละเอียดการติดต่อ

e-mail : kovit@kku.ac.th Tel. 081-3538006

ที่มา ข้อมูล เบื้องต้นของ ผลงาน

หุ่นยนต์ช่วยถือกล่องแบบจำกัดการเคลื่อนที่ในการผ่าตัดทางนรีเวช มีลักษณะเป็นลำตัวตั้งตรงจากพื้นขึ้นมาถึงระดับเอว มีส่วนแขนที่มีลักษณะเป็นมุมฉากประกอบด้วยแขนส่วนต้น และแขนส่วนปลาย ที่แขนส่วนต้นมีแกนหมุนติตมอเตอร์ทำให้สามารถยกขึ้นลงได้ ที่แขนส่วนปลายทำหน้าที่เป็นราง มีมือที่ติดลูกกลิ้ง และมอเตอร์ซึ่งสามารถเคลื่อนไปมาบนแขนส่วนปลายได้ และที่มือมีนิ้วเป็นส่วนที่ใช้จับกับกล่องซึ่งเคลื่อนที่เข้าออกได้ การทำงานของกล่องนั้นมีการจำกัดมุม และการเคลื่อนที่เฉพาะในส่วนที่ต้องการใช้งาน ทำให้เหมาะสมกับการผ่าตัดทางนรีเวชโดยเฉพาะ

จุดเด่นของ ผลงาน

- เมื่อใช้ร่วมกับเครื่องมือ คีมจับมดลูก และสกรูยึดมดลูก จะทำให้การผ่าตัดมดลูกทางช่องคลอดโดยใช้กล่องส่งช่วยทำได้ง่าย รวดเร็ว มีความถูกต้องและแม่นยำมากขึ้น
- ป้องกันการกระทบกับอวัยวะภายในอื่นๆทำให้มีความปลอดภัยยิ่งขึ้น